

等 別：二級考試

類 科：測量製圖

科 目：攝影測量與遙感探測

考試時間：2 小時

座號：_____

※注意：(一)禁止使用電子計算器。

(二)不必抄題，作答時請將試題題號及答案依照順序寫在試卷上，於本試題上作答者，不予計分。

- 一、攝影測量作業中，影像匹配的目的與類別各如何？（20 分）
- 二、解釋以遙測影像建構之三維數碼城市（cyber city）與細緻度（Level of Detail, LOD）兩名詞，並說明兩者之關係。（20 分）
- 三、處理遙測影像時，常有點運算（point operation）、局部運算（local operation）、波段或全幅運算（band operation or global operation）等三類，請各舉一例，說明並比較這三類運算處理。（20 分）
- 四、日間、夜間兼可感測地表地物之遙測感測器有那些？任舉二例，分別說明這二種感測器的原理與應用。（20 分）
- 五、比較離散回訊光達（Discrete Return Lidar）與全波形光達（Full Waveform Lidar）兩類空載光達之資料特性與應用。（20 分）